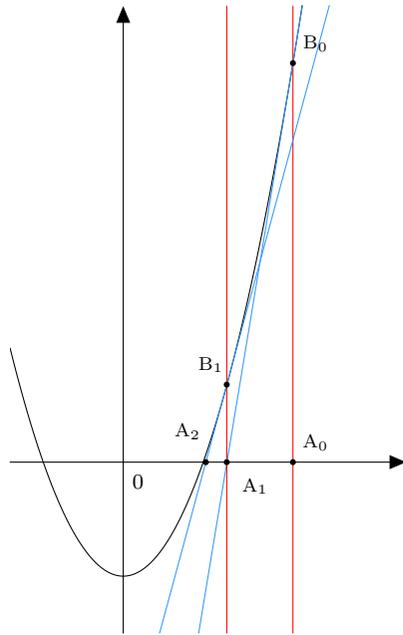


## I Méthode de Newton



La méthode de Newton est une méthode numérique pour trouver une solution d'une équation de la forme  $f(x) = 0$  d'inconnue  $x$  et où  $f$  est une **fonction**

Le principe est rappelé sur la figure : partie d'un point d'abscisse  $b$ , tracer la tangente au point de la courbe d'abscisse  $a$ , calculer le point d'intersection avec l'axe ( $Ox$ ) et recommencer avec la nouvelle abscisse.

Il s'agit, d'après le cours de calculer les termes de la suite 
$$\begin{cases} x_0 = b \\ \forall k \in \mathbb{N} \ x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \end{cases}$$

**Exercice** Créer une fonction `newton(f, fp, a)` qui prend deux fonctions  $f$  et sa dérivée  $fp$  ainsi qu'un réel  $b$  comme paramètre et retourne le 20ème terme de cette suite.

On pourra dans un deuxième temps passer le rang du terme qui nous intéresse comme paramètre.

**Test** Tester votre fonction avec la fonction  $f : x \mapsto x^2 - 3$ . Quel est le nombre réel dont on vient d'obtenir une valeur approchée ?

**Exercice** On prouve en cours de mathématiques que  $x^n - 2(1 - x) = 0$  possède une unique solution dans  $[0, 1]$ . On note  $a_n$  cette solution. Trouver numériquement la limite

de  $(a_n)$ . On pourra calculer des termes pour  $n$  de plus en plus grand.

**Exercice** Créer une fonction `newton_graphique(f, fp, a, b, n)` qui trace la courbe représentative de  $f$  ainsi que les  $n$  premières tangentes, comme sur le schéma précédent, entre les points d'abscisses  $a$  et  $b$ .

## II Méthode d'Euler

On souhaite utiliser la méthode d'Euler pour résoudre numériquement l'équation  $y' = -Ay^2 + B$  où  $A = 10^{-2}$  et  $B = 10$ .

- on découpe l'intervalle  $[a, b]$  de résolution en  $n$  parties et on pose  $h = \frac{b-a}{n}$ . En posant  $t_k = t_0 + kh$ , on a alors  $h = t_1 - t_0$  et  $k$  prend toutes les valeurs entre 0 et  $n$ .
- les valeurs de  $y(t_0 + kh)$  sont notées  $y_k$  et définies par  $y_{k+1} = y_k + h \times (-Ay_k^2 + B)$ , ce qui correspond exactement à considérer que la courbe de  $y$  est égale à sa tangente en  $t_k$  sur l'intervalle  $[t_k, t_{k+1}]$ .

**Exercice** Retrouver grâce à `numpy.linspace` comment obtenir les  $n + 1$  valeurs de  $t_k$  (avec  $t_0 = a, t_n = b$ ).

**Exercice** Créer une fonction `euler(y0, T)` qui prend comme paramètres :

- $T$  est la liste  $[t_0, \dots, t_n]$ . Ainsi  $T[0]$  est la valeur du temps  $t_0$  qui définit notre condition initiale
- $y0$  est la valeur de  $y(t_0)$  (l'autre partie de la condition initiale).

La valeur de retour doit être  $[y_0, \dots, y_n]$  la liste des valeurs de  $y$  pour chaque temps de  $T$ .

**Test** Tracer la courbe obtenue pour des valeurs de  $n$  égales à 10, 50, 100 sur l'intervalle de  $[0, 10]$

**Laissons faire les pros** Il existe une fonction dans la bibliothèque `scipy.integrate` qui retourne exactement ce que l'on vient de calculer.

```
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.integrate as sci

def f(y, t):
    return -A*y**2 + B # il faut définir A et B

y0, a, b = 1, 0, 10
# T est le même que pour Euler
Y = sci.odeint(f, y0, T)
# équation différentielle y'(t) = f(y(t), t)
plt.plot(T, Y, linewidth=2, color='black')
```

```
plt.show()
```

Comparer le tracé obtenu. Faire augmenter  $n$  pour la méthode d'Euler pour s'approcher du tracé python.

**Que venons nous de tracer ?** Il s'agit d'une équation différentielle qui peut modéliser l'évolution de la vitesse d'un corps en chute libre soumis à des frottements non linéaires, un modèle plus proche de la réalité que celui que l'on sait résoudre analytiquement.

### III Application pratique : : ouverture d'un portail

L'objectif est d'établir de manière approchée la loi d'ouverture d'un portail, ou encore de construire la courbe représentative de  $\theta_v$  (angle d'ouverture) en fonction de  $\theta_m$  (angle du moto-réducteur en entrée).

Pour cela on dispose de l'équation

$$A(\theta_m) \cos(\theta_v) + B(\theta_m) \sin(\theta_v) + C(\theta_m) = 0$$

Les fonctions A, B, C sont définies dans le document annexe.

**Exercice** Définir en python les 3 fonction A, B, C.

**Résolution** Le principe de résolution est le suivant : pour 200 valeurs de  $\theta_m$  dans l'intervalle  $[14, 130]$  (attention ce sont des degrés...) que l'on fixe une par une, on calcule de manière approchée la solution  $\theta_v$  à l'équation précédente et on stocke sa valeur dans une liste. Il ne reste qu'à tracer.

**Exercice** Implémenter ceci à l'aide d'une fonction qui retourne la liste des  $\theta_v$ . Pour calculer une valeur approchée de  $\theta_v$  étant donné  $\theta_m$ , on utilisera la fonction **brentq** du module **scipy.optimize**, qui est plus stable que la méthode de Newton dans notre cas pratique.

Rappel : taper

```
help(fonction)
```

dans la console affiche l'aide pour cette fonction.