

I Les définitions

On considère un espace vectoriel E et deux sous espaces supplémentaires $F, G : F \oplus G = E$.

Pour un $x \in E$, on note $x = x_F + x_G$ son unique décomposition en somme avec $x_F \in F$ et $x_G \in G$.

- Le projeté de x sur F parallèlement à G est $p(x) = x_F$.
- Le symétrique de x par rapport à F et parallèlement à G est $s(x) = x_F - x_G$
- On a alors $s(x) = 2p(x) - x$.
- $p(x) \in F$ et $x - p(x) \in G$.
- Lorsque cela a du sens (on peut calculer des produits scalaires), p est un projecteur orthogonal (et s une symétrie orthogonale) ssi $F \perp G$, c'est-à-dire $F = G^\perp$ et $G = F^\perp$.

Les applications p, s sont des endomorphismes de E .

II Les savoirs faire

II.1 Calculs géométriques

- Si on donne F et G (dans le cas d'une projection/symétrie orthogonale $G = F^\perp$ est donné implicitement), on détermine le projeté $p(x)$ de x en résolvant

$$\begin{cases} p(x) \in F \\ x - p(x) \in G \end{cases}$$

Il y a toujours deux conditions géométriques, la deuxième est une orthogonalité pour les projecteurs orthogonaux.

- Suivant les cas, il peut être plus efficace de calculer $x - p(x)$.
- Pour déterminer le symétrique $s(x)$ de x , on calcule ensuite $s(x) = 2p(x) - x$.

II.2 Calculs algébriques

- $f \in \mathcal{L}(E)$ est un projecteur ssi $f \circ f = f$.
Dans ce cas, f est le projecteur sur $F = \ker(f - Id) = E_1(f)$ et parallèlement à $G = \ker(f) = E_0(f)$.
- $f \in \mathcal{L}(E)$ est une symétrie ssi $f \circ f = Id_E$.
Dans ce cas, s est la symétrie par rapport à $F = \ker(f - Id) = E_1(f)$ et parallèlement à $G = \ker(f + Id_E) = E_{-1}(f)$.
- En pratique, il faut savoir exhiber F et G lorsque f est donné matriciellement.

II.3 Matrices réduites

On se place dans le cas où E est de dimension finie

- Interpréter F et G comme des espaces propres.
- Savoir donner les matrices de s, p dans une base adaptée à $F \oplus G = E$.
- Savoir justifier que $\text{rg}(p) = \text{tr}(p)$.
- Savoir donner, sans justification, les matrices de symétries et de projections orthogonales classiques dans \mathbb{R}^2 ou \mathbb{R}^3 (sur un axe de coordonnées, sur un plan de coordonnées ((xOy) par exemple)). Dans ce cas, la base canoniques est une base de vecteurs propres!

III Quelques résultats classiques

- Si p est un projecteur et $p \neq Id_E$ alors p n'est pas bijectif.
- Une symétrie s est toujours bijective et $s^{-1} = s$.
- Une symétrie et un projecteur sont diagonalisables (en dimension finie).
- Si p' est le projecteur sur G parallèlement à F et s' est la symétrie associée, alors

$$p + p' = Id_E, \quad s' + s = 0_{\mathcal{L}(E)}, \quad p' = Id_E - p, \quad s = -s$$

IV Pour aller plus loin

Une fois les points précédents acquis, nous pouvons nous diriger vers des questions type concours.

- Déterminer les dimensions de F et G en étudiant la trace.
- Construire F ou G comme somme directe d'autres espaces (propres par exemple).
Ce qui mène à...
- Décomposer un endomorphisme diagonalisable comme combinaison linéaire de projecteurs.
- Justifier, par le théorème de Pythagore, que si p est un projecteur orthogonal, alors $\forall x \in E \ \|p(x)\| \leq \|x\|$.
- Utiliser, dans un exercice théorique, le fait que $F = E_1(p) = E_1(s)$.